

MÀSTER EN INFORMÀTICA INDUSTRIAL I AUTOMÀTICA

CURS: 2006-07

ITINERARI: Visió per Computador i Robòtica (VCR)
 QUADRIMESTRE: Segon Febrer - Juny

DIRECTORS: X. Cufí / Q. Meléndez

	DILLUNS	DIMARTS	DIMECRES	DIJOUS	DIVENDRES
8:00					
9:00		Scene Segmentation and Interpretation Lab. de Visió per Comput. Grup L1	Autonomous Robots Lab. de Robòtica Grup L5	Scene Segmentation and Interpretation Aula II-09 (9-11h) Prof: Jordi Freixenet / Xevi Lladó	
10:00	Visual Perception Aula II-09 (10-12h) Prof:Rafa Garcia / Quim Salvi			Visual Perception Lab. de Visió per Comput. Grup L1	Autonomous Robots Lab. de Robòtica Grup L1
11:00			Autonomous Robots Aula II-09 (11-13h) Prof: Pere Ridao / Marc Carreras		Visual Perception Lab. de Visió per Comput. Grup L3
12:00	Real Time Image Processing Aula II-09 (12-14h) Prof: Josep Forest / Robert Martí			Visual Perception Lab. de Visió per Comput. Grup L2	Autonomous Robots Lab. de Robòtica Grup L3
13:00					Visual Perception Lab. de Visió per Comput. Grup L4
14:00					
15:00	Scene Segmentation and Interpretation Lab. de Visió per Comput. Grup L2	Autonomous Robots Lab. de Robòtica Grup L4	Real Time Image Processing Lab. de Visió per Comput. Grup L1	Autonomous Robots Lab. de Robòtica Grup L5	Scene Segmentation and Interpretation Lab. de Visió per Comput. Grup L3
16:00				Real Time Image Processing Lab. de Visió per Comput. Grup L2	
17:00	Scene Segmentation and Interpretation Lab. de Visió per Comput. Grup L4				
18:00		Real Time Image Processing Lab. de Visió per Comput. Grup L3		Real Time Image Processing Lab. de Visió per Comput. Grup L4	
19:00					
20:00					
21:00					

Observació: Cada estudiant haurà d'escollir un horari de laboratori marcat om L#